

194. La cristalización de los epox se verifica de diversos ma-
neras segun la naturaleza de los mismos. Las conocidas son
estas: por disolución, por fusión i por evaporación.

La 1^{ra} se verifica disolviendo el epox en el agua u otros líquidos
que no tengan acción química sobre él. Se deja luego evapo-
rar lentamente el líquido i se ve que las cristales se forman i
precipitan al fondo para crecer allí por depositación de cu-
púl. Este procedimiento es aplicable a los sales.



Por medio de la fusión cristaliza algunos metales de esta
manera: se cubren toda aquélla estada en un crisol; se se fun-
de y se enfría lentamente. Lo primero que se solidifica es la capa
superficial; de sobre en esta por un lado se cubren los otros; se
desmenua por él la parte del metal que aun está líquida. Si
se detiene luego la capa endurecida se la ve por la parte
de dentro sembrada en la superficie de una continuación
de puntas poliedrales formadas por la convergencia de fa-
ces planas. Estas puntas i facés son extremas brillantes,
cuyas circunstancias manifiestan el ser cristalino.

El otro procedimiento de la fusión también de sublimación.
Se evapora el epox i se tiene cuidado de recibir el
producto de la evaporación en una superficie fría p.
que allí se condensa empleando p. ello un aparato

parecida a la de destilacion. Después de la evaporacion
aparecen estas cristalitas adheridas a la superficie condensadora.

En los dos últimos casos el enfriamiento ^{se verifica} se verifica a la in-
tervalos irregulares de una manera simétrica o paralelamente
a sus faces homologas; o sea hasta el punto de conden-
sacion. El liquido disolvente produce el mismo efecto en el
primer caso para permitir a las partículas finas sobre sus cen-
tros antes de condensarse, y formar un crisostomo regular.

V. Equilibrio inmovil^{to} de los solidos.

195. ^{que es necesario} Cuando un cuerpo esta sujeto a moverse sobre la superficie
de otro experimenta el punto de equilibrio ^{de un cuerpo} y de un cuerpo
móvil. En estos casos parece provenir de que las superficies de los
superficies penetran unas en otras; pero como el movimiento se
manifiesta igualmente en los cuerpos que se presionan
se debe tambien a la adhesion de las moléculas de las super-
ficies en contacto.

196. ¿Cuáles son las leyes del movimiento? Para describirlos se
puede hacer uso del aparato representado en la fig^a. Se
compone de un plano A B, móvil sobre el punto o arista
O, a cuya inclinacion se puede variar cuanto se quiera habun-
do el extremo A, esto se fija por medio de un tornillo de
presión a la altura que se necesita, en el círculo gra-

Graduado C.D. destinado a ^a plaza de dicho altura.

Cuando un eje M está colocado sobre el plano AB, el vector de la fricción que él tiende a caer a lo largo del plano se haya por esta fórmula que indicamos en otra ley y se explica: $g' = g \frac{a}{b}$, es decir que otra fracción igual a la vertical de la pendiente multiplicada por la altura del plano y dividida por la longitud del mismo. De aquí se sigue que inclinando más o menos el plano se puede determinar una cierta posición en que la tendencia del eje a descender, o la componente paralela al plano, sea igual a la resistencia que ofrece el eje para rodar o deslizar, esto es, igual al rozamiento, en cuyo caso debe haber equilibrio. Toda la dificultad que consiste para determinar en la práctica esta posición de equilibrio, lo cual se consigue repitiendo el experimento a diversas inclinaciones. Una vez hecho esto se haya el valor de g' en la ecuación anterior y se tendrá el del rozamiento ^{ro} en el caso de que se trata.



Por este procedimiento se han obtenido los datos siguientes:

1.ª El rozamiento no Mueve a ser maximum al instante del contacto sino a algún tipo de que, Mueve el cual permanece constante. En los metales este tipo es muy corto; en las masas de algunos minutos; en sustancias heterogéneas sin sustancia de algunos días. — — — — — 2.ª

La superficie heterogénea del *Mercurio* crece en *progresión aritmética* cuando la *velocidad* crece en *progresión geométrica*.

3^a La *resistencia* que se encuentra p^a poner un *epo* en movimiento después de un *tiempo* suficiente de *reposo* es mucho mayor (excepto en los *metales*) que el *fricción* que se manifiesta cuando el *movimiento* existe. *Coulomb* lo ha encontrado en la *relac.^o* de 9,5 a 2,2.

4^a El *fricción* es menor a *proporción* que las *superficies* en contacto están más *perforadas*.

5^a En todos casos el *fricción* es *proporcional* a la *presión*, e independiente de la *extensión* de las *superficies* en contacto.

6^a El *fricción* es mayor entre los *epos* de la *misma* naturaleza, que en los de *naturaleza* diferente.

7^a El *fricción* de un *epo* que *va* sobre *superficies* de diversos *grados* al *contacto* disminuye, es menor que el del mismo *epo* deslizándose. Este último se llama *fricción* de *primera especie*; el otro lo es de *segunda*.

8^a Se puede *disminuir* el *fricción* introduciendo en *entre* los *epos* alg^o *distancias*, tales como *aceites* grasos, *gomas*.

9^a El *efecto* de las *distancias* pulverizadas q^e se *interponen* parece *devid* a que ellas *disminuyen* las *superficies* introduciéndose en los *espacios* vacíos; en *cuanto* a los *liquidos*, la *movilidad* de sus *partes*, *asistida* al *movimiento*.

197. Que efectos produce el choque de los epos curvos? Es-
 tos epos son tambien quebradizos por regla genl. Si hemos
 dho que si el choque es de dos momentos o virtudes de la
 percusion, excede los limites de sus elasticidades el epos se
 rompe, en el caso contrario las molculas recobran
 sus posiciones naturales.



198. Que efectos produce el choque de los epos elasticos?
 Cuando dos epos elasticos se chocan bien se separan y
 andan el mismo camino en el mismo si se chocan sentidos
 o con velocidades distintas en este ultimo caso; o bien
 por que se muevan hacia el vertice de dos lineas que
 forman un angulo la molculas inmediatas se heridan
 obran p. desmenuzarse las vicinas; estas a las siguien-
 tes se adhieren sobre las anteriores y las con-
 tinuan a obrar sobre las primeras dho q. todas van
 a obrar a tomar sus puestos. Se concibe facilmente que en
 este fenomeno el epos se ha dividido deprimis hasta cierto
 punto permitiendo asi al epos percuente tocarlo por
 muchos puntos de manera que l. el central de ambos
 se acrecen mucho. Suponiendo que otro epos fu-
 se tambien elastico, la misma modificacion

anteriores ha' debido despreñarse, pero como el cuerpo no
pueden chocarse sin que sus partes experimenten un
reciproco empuje en sentido opuesto ó en sentido
del de su movimiento primitivo, resulta de aquí que debe
despreñarse un resaca p.^{ta} superior i continuar en su nuevo
movimiento. Las circunstancias de este dependen de la
direccion del choque del sentido del primer movi-
miento i del estado de los cuerpos i su grado de elastici-
dad.

199. Choque central de dos bolas de materia elástica. Dos
esferas ^{de igual tamaño} que se mueven según las líneas de sus centros de
gravidad i se tocan i vuelven de volverse permanen-
temente elásticas después del choque moviéndose con una
cantidad de movimiento igual a la suma de las primiti-
vas, si marchaban en el mismo sentido, i a la dif.^{encia} si el
sentido era opuesto. Por lo demás la direccion posterior
al choque será la misma de las esferas i el sentido el
de la que tenía mayor cantidad de movimiento i la velo-
cidad común será igual a la suma ó dif.^{erencia} de am-
bas cantidades de movimiento dividida p. la suma de las ^{masas.}

Para entender esto no hai sino recordar q. las
fuerzas están personificadas, por decirlo así, en las

Cantidades de movimiento igual bien q estas son las
 pzas mismas. El evidente que después de un choque
 de dos masas q andan por el mismo camino i el mis-
 mo sentido de tiempo del qual acumulada obrando
 sobre las masas tambien acandulada; p.º en el caso en
 que el sentido es diferente, siendo opuestas las pzas, el
 movimiento que resulta es en este caso la suma de las ma-
 sas, no se moverá sino en la dir.ª que resulte i en
 el sentido de esta dir.ª Ahora bien como la suma en
 el primer caso i la dir.ª en este no son sino cantidad
 de movimiento es decir, productos resultantes de las ma-
 sas por la Velocidad, si queremos saber como tendríamos
 que dividir esta suma i dir.ª por la suma de las
 masas en ambos casos. Si m i m' representan las
 masas de las esferas; v v' la velocidad las cantidades
 del movimiento antes del choque eran M v. la de la
 otra m v' la de la otra. Después del choque será
 la cantidad de movimiento como m. v + m' v' si las
 esferas se movieran en el mismo sentido M v. m' v'
 si el sentido era opuesto. Velocidad como en el pri.
 mo caso $\frac{mv + m'v'}{m + m'}$ i el ultimo $\frac{mv - m'v'}{m + m'}$



200. Se puede verificar por la experiencia esto

Resultado por medio del aparato y plano de des-
cribido fig. A B es un arco de círculo cuyo radio
es O O y está dividido de cada lado del centro O por el
arcos para la vertical del centro O en grados que no
son iguales sino tales q. si un epa se abiese siguiendo
de este arco de círculo llegado al punto O habria ad-
quirido una velocidad horizontal representada por el
n.º colocado en el punto de particion. Del volar de cer-
villa blanca M. N.º de cera en el mismo estado de
depende del punto O por medio de hilo el mas del-
gado, se eleva luego a diversos grados del cuadrante y se
abandona despues a instantes tales que lleguen al
mismo tipo al centro del cuadrante. Si la altura a la que
depende de 6 onzas se eleva sola 80 y la masa de
dos onzas a 40 haciendo que se choquen en el punto O se
verá que despues de esto instante tal dos volar de cer-
villas no se elevan sino hasta el 50 del punto N.º. No como
si este resultado es conforme a la teoria. Atencion
del choque la vela M. N.º de cantidad de
movimiento ^{esto es} el producto de 6 que da masa por
8 que es la velocidad adquirida: i. Atencion por
cantidad 8 producto de 2 masa por la velocidad
No estando esta cantidad de la 1.ª queda la de la 2.ª

que es la cantidad de movimiento posterior al choque.
Dividiendo esta por 8 suma de las masas se haya
5 por velocidad comun es decir la misma que de la esp^a

Por el mismo procedimiento se verifica que
Cuando los pedos se mueben en el mismo sentido sus
cantidades de movimiento se acumulan. Se elevan los
dos esferas por un mismo lado procurando siempre
dejarlas en libertad en distintos instantes para
que la mas ligera alcance a la otra i solo caelliera
en el punto cero. Suponiendo las mismas canti-
dades i altura que en el caso anterior sera la can-
tidad total $18 + 8 = 56$, i la velocidad comun igual
a $\frac{56}{8} = 7$. En efecto: Los dos volados alcanzan a chocar
en su descenso a 7 pto el grado marcado en el n.º 7.

201. Choque central de dos esferas elasticas. Cuan-
do dos esferas de igualdad de densidad y de diame-
tro se perfectan elasticas se mueben sobre una mis-
ma linea i llegan a chocarse bien sea por q^{da} de una
altura i de otra cuando se mueben en un mismo
sentido o por que se mueben en sentido diferente
La velocidad de cada una de las masas despues del
choque es igual a la que habria adquirido



esperal fueran perfectamente ductil, merced a ve-
locidad que habria perdido por su reunion a la otra
o mal bien de velocidad que habria ganado por el
reunion en el 1.^o caso de ductilidad. Esto se puede
demostrar por el **Varonismo** y tambien por la experiencia.

Hay que considerar en los epes que se chocan en dos
epocas distintas; aquella en que la precision ha decaido i
velocidad ha aumentado i es un **mayor** de compresion, i
aquella en que han vuelto a su **1.^a** forma. Reunendose
el uno contra el otro. En el 1.^o caso tienen una veloci-
dad comun que conservarian si fueran perfectamente ductil
i es evidente que **Cualq.^{ue}** que sea el sentido del movimiento
esta velocidad es mayor que la del epe que la tiene mas
pequena i menor que la del que tiene mayor velocidad:
quiere decir que uno de los epes, ha ganado lo que el otro
ha perdido. En el 2.^o caso como los epes al chocarse se
perdieron por su elasticidad perfecta de comunicacion i
precision **comparativa** iguales a las perdidas. **Compresion** como
este choque para el epe de menor velocidad tiene el
mismo sentido; es opuesto a la del que tiene mayor
velocidad, se deduce que ha perdido de esto debe repre-
tore, mal claro, que es doble de la que pierde por la
Compresion en el caso de absoluta ductilidad i el

El aumento de velocidad del otro cuerpo se duplica igualmente. El peso es el que la velocidad del primer cuerpo despues del choque es igual a la velocidad con que habia quedado si fuese ductil mas lo que ~~habia~~ ganado en este aumento por la reunion al ~~otro~~ ^{2.º} cuerpo - y lo de este es tambien igual a la velocidad comun despues del choque que menor la cantidad perdida por el peso que ~~queda~~ con velocidad comun.



Los mismos resultados se consiguen con el experimento que nos ha servido y observar las bolas del choque que de las bolas ductiles fig^a. Si tomamos dos bolas de elasticidad representada por 2 y 6 moviendolas por velocidades en el mismo sentido iguales a 8 y 4 respectivamente de manera que la 1.^a colision: de choque con la 2.^a en el punto 0, veremos que despues de este momento se moverian amén en el mismo sentido por la 1.^a mano con la velocidad 2 y la 2.^a con 6 que es lo mismo que si la 1.^a fuese. En efecto: si las bolas fueran ductiles su velocidad comun seria 5; por consiguiente la 1.^a habria perdido 3 y la velocidad despues del desenvolvimiento de las bolas elasticas seria por tanto $5 - 3 = 2$. La 2.^a mano que antes del choque tenia 6 de velocidad; despues de

Este ξ que es la común, generará $10m$ i generará con
O de Velocidad, cuyo Resultado son enteramente confor-
mes con la observacion hecha en el aparato.

Si las masas se movieren en opuesto sentido ha la
Experiencia manifiesta que la Velocidad de la 1.^a seria $10v$
Prograda, e igual a $10v$. Efectivamente si fueren de sentido
la velocidad común seria $10v$ el sentido del movimiento
de la 1.^a masa. Pero la 1.^a que tenia ξ de Velocidad en sen-
tido contrario ha perdido en este caso 9ξ de velo-
cidad sera $1 - 9 = 10\xi$ en sentido contrario a su
primitivo movimiento. La 2.^a que tenia 10ξ ha per-
dido 9ξ de velocidad sera por tanto igual a 2ξ i opo-
sta a la primitiva.

Si las masas son iguales e bien sea por que de ~~este cho-~~
quen por que se mueven en el mismo sentido o en sentido
contrario la Experiencia manifiesta i el cálculo demuestra
que la Velocidad de la una sera v la de la otra i al con-
trario. Tambien sucede que la relacion entre las Velocida-
des anteriores al choque e de $10m$ las masas i igual. O' dis-
gual de conserva la misma en cuanto al exponente
después del choque; pero se cambian los terminos i el signo.

En el resultado anterior al q' se acaba de indicar

Comprobar ξ II

De vé

Se ve la razon por que cuando se arroja una bola de marfil
 contra otra que esta en reposo si el choque es central i
 las bolas perfectamente iguales la 1^a queda en reposo i la
 2^a toma la velocidad que aquella tenia. En efecto se
 que lo dicho se debe obrar en encuentros de velocidad; pero
 como la bola en reposo no tiene que dar a la otra esta
 quedara en reposo i aquella debe tomar la velocidad
 existente en la primera



202 Cuando se chocan muchas esferas elasticas igua-
 les i sus centros estan colocados en una misma linea
 recta sucede un efecto analogo al que se acaba de indicar.
 Supongamos que en la serie de bolas representada en
 la fig. 11 se levanta la del extremo de la izquierda una
 cierta altura i se abandona luego asi misma; ella des-
 cendera a tomar su posicion vertical adquiriendo en su
 descenso una velocidad med o menud grande. Al llegar
 a este punto se chocara con la esfera misma i segun he-
 mos dicho se comunicara toda su velocidad i quedara
 en reposo. Ahora bien como las bolas se estan en abro-
 nito contacto ha que ha sido movida pasara a comen-
 zar su velocidad a la siguiente quedando a su vez en
 reposo i asi sucesivamente; pero una vez que la ultima

Nota de la virginda No encuentra a quien comenciar su
velocidad ha concurdo; abana con ella por donde es
una altura igual a aquella de donde partió la de la otra,
presumiendo, se supone, de la causa de perturbacion de la
A. movimiento alternativo de las bolas de otra virginda
puede darse cuanto se permiten otros casos? — Si el
numero de referend es pequeño el tipo de la comenciamen-
cion de velocidades es insignificante, pero cuando
son muchas se hace sensible.

203 Cuando las bolas que se chocan no se chocan si-
guendo la linea de sus centros i mas aun cuando tie-
nen una forma irregular analiza los efectos q. resultan
de las previsiones de los mismos elementos que los del
choque de las bolas directas; la solucion del problema
es del serrote de la mecanica. Consideremos solo un
caso sencillo i de grande explicacion. Cuando
un epa elastico se mueve ^{en un} plano se encuentra un plano
fijo retrocede formando el angulo de incidencia
igual al de reflexion — Se llama angulo de inci-
dencia el q. forman la linea que sigue el epa hasta el
momento del choque i una perpendicular bajada al
plano sobre el punto en que aquél lo toca. i
angulo

Ángulo de Reflexion al que forman la misma per-
 pendicular a la linea de la direccion del ego poste-
 rior al choque. La perpendicular de la misma lamen-
 mas, Fig.^a Supongamos que la vola b es arrojada
 contra el plano PA en la direccion a.e.b. Como el
 plano es resistente por el cuerpo, ni se deprimi-
 ra ni se dejara mover la vola mas adelante del
 punto o puntos de contacto. La fra. e.b. con que es
 animada la vola al mom.^{to} del choque se des-
 compondra por necesidad en otras dos i debera una
 perpendicular al plano en la direccion C.F. i otra
 C.Y. paralela al mismo. La 1.^a es destruida por la
 resistencia del plano durante la compresion de la vo-
 la; la otra tiende a hacerla mover paralelam.^{te} a dicho
 plano. Pero como la fra. C.Y. se opone en sentido
 contrario por la rebucion del ego; se deduce q.^{ue} este
 es agitado despues del desenvolvim.^{to} de la fuerza
 elastica por el grad. C.Y. C.X. que han de resultar
 de C.M., igual a C.b. Para concebir ahora la
 igualdad de los angulos de incidencia i de reflexi-
 on tenemos a la de los triangulos M.e.b. i b.e.f.



Como que son mutuamente de dos rectangulos. Los
angulos $M. e. k. i. b. e. f.$ Donde tambien sigue
Per; pero como el ultimo lo es $i. b. e. f.$ se por opuesto al
vertical, se sigue que tambien lo serian los de incidencia
o de reflexion $M. e. k. i. b. e. f.$

Cuando el qto. resistente no esta en plano sino en una su-
perficie curva o en una irregular, la misma demostracion
se puede hacer considerandole como plano en el punto
de contacto: el choque se verifica de la misma manera
que en un plano tangente que pasa por este punto.
El choque se comunica instantaneamente en el qto. que
Lo es. La comunicacion del movimiento no es instantanea
en los qtos que se chocan: uno se verifica durante el tipo
de la compresion, el cual es la verdad insuperable qd. no
por esto deja de existir. Por lo que se debe considerar lo mani-
fiestan. Suavemente, referencias al original.

Una bala de cañon cargada de arena es un movimiento
extraordinario haciendole solo una pequena abertura, por que
siendo demasiado grande la velocidad del proyectil se
comunica unicamente a la parte que encuentra en su
camino, y no a su tipo de que esta se transmite a
del mismo. Lo contrario sucede si la bala es
cargada de arena gran distancia, por q. la velocidad
con

con que choca al navio, siendo pequeño tiene tiempo de comunicarse a muchos puntos. Así es que rompe el navio en una estension muy grande. Una bala arrojada de cerca por medio de una armad o de fuego contra una vidriera sobre un mismo punto agujero, i arrojada con la mano la rompe en multitud de pedruzcos. Por la misma causa se puede tirar con ferul a una puerta abierta de una ciudad movable, i la bala atraviesa sin comunicar ningun movimiento de rotacion a la puerta. *De que*

Medy emplean los espasmodicos. q. modificar o transmitir sus fuerzas.
 105. Es raro que los poderes de la naturaleza i los que producen los hombres i los animales se puedan explicar directamente para producir el efecto que se desea, se necesita siempre hacerle sufrir algunas modificaciones. Bien sea en la direccion o en la naturaleza de la fuerza, en la velocidad i en la duracion o en la fuerza empleada. Para conseguir



Estos modificacionales es preciso emplear en
nos cuerpos solidos i liquidos convenientem^{te} dixerim^{us}
206. Con este antecedente diremos que se dice maqui-
na de maquinado i un instrumento i aparato
destinado i facilitar i conseguir su fin de ella
el empleo de la fuerza natural i artificial para el
fin que nos proponemos.

207. Las Maquinas son de dos especies diferentes.
La alguna del objeto para su transformacion de la
materia sin hacer caso de la perdida que puede ser.
En tal caso se llama fuerza productiva por un peso
q. desciende i p. Con respecto q. se describe i el objeto
esencial es q. el movimiento comun que es el movimiento
i que tal fuerza se muevan con uniformidad. Pero
esta otra de Maquinas es de dos especies importante q. la
fuerza se disminuya i se disminuya poco a poco en su
formacion. Tal es la Maquina destinada a mover un
cuerpo de un punto i otro el cuerpo de un punto q. sea el motor, el
objeto para producir el mayor efecto de un movimiento posible. De
esta especie es la Maquina de vapor de Newcomen

208; 209. La rueda sencilla de todas las máquinas
 es la palanca, pero consta simplemente de una barra
 rígible apoyada sobre un punto fijo al rededor del
 cual puede girar libremente. En otros del punto que
 están del Centro, ó en extremo: es un punto llamado
 en sus extensiones de aplicación del peso ó de la que se
 trata de vencer ó equilibrar que se llama resistencia,
 No que se opone para vencer la cual se llama potencia.
 Estos dos puntos deben estar del mismo que distan á
 comensuras á la barra respectivamente en un mismo punto
 al rededor del punto fijo, el cual se denomina punto de apoyo.
 Hay tres especies de palanca: la 1.^a es aquella en que el
 punto de apoyo está situado entre la potencia y la resistencia
 fig.^a en la de la 2.^a especie está la resistencia en medio fig.^a
 Por último de la misma palanca de 3.^a especie aquella en que
 la potencia está colocada ó aplicada entre la resistencia y el
 punto de apoyo como representa la figura.

210. En que casos debe estar la potencia con la resistencia
 para que haya equilibrio en la palanca? Se necesita
 que estén en versos inversos de los brazos de la palanca



Este es de las perpendiculares bajadas desde el centro de rotación a las que ρ i r son prolongaciones. Para que esto suceda debe estar en un mismo plano la potencia i la resistencia.

Segun esto, en la palanca r a. p. Fig. 201. Solida en dos extremos por la potencia p. d. i la resistencia r b que obran oblicuamente sobre ella, trazando desde el punto de apoyo las perpendiculares an i am a las prolongaciones de las fuerzas de debatenos estas proporciones $pd : rb :: am : an$. En efecto: los mecánicos han demostrado que el valor de la potencia es igual $pd \times an$, i el de la resistencia $rb \times am$; pero como estos productos deben ser iguales para que haya equilibrio, se sigue que cuando este existe, la potencia i la resistencia están en razón inversa de los brazos respectivos de palanca. Y tenemos la ocasión de aplicar este principio a otras máquinas.

211. i 212. La polea es un círculo de madera o de metal fig. 211. con una canal en el borde o yunta, colocada en su centro por un eje al rededor del cual puede girar en una chapa om .

Hay dos especies de poleas: una es que la chapa

Chapa es fija a la rueda de modo dentro de ella fig. otra.
 La potencia a la resistencia que se aplica a los dos extremos
 de una cuerda perpetuamente flexible p. a. b. y que pasa por
 la curvatura de la rueda. En la otra especie la chapa es movi-
 ble fig. La potencia se aplica a la extremidad p. de un
 cordón p. a. b. que pasa igualmente por el vado de la
 rueda. La otra extremidad está fija en un punto inmo-
 ble m. La resistencia que está obrando en el extremo de
 la chapa.

213 En la polea de la primera especie la potencia es igual
 a la resistencia cuando hai equilibrio. En esta
 termino una verdadera palanca de 1.º genero cuyo
 punto de apoyo se encuentra en el centro o en el eje de la
 rueda; la potencia a la resistencia estan aplicadas en
 los extremos de los radios que terminan en los puntos
 a. y b. Si los dos radios de la cuerda son paralelos, los ra-
 dios formarian una linea recta perpendicular a las en-
 puntas de contacto; luego los brazos de palanca son igua-
 les si los cables de la cuerda son oblicuos tambien existe
 esta igualdad de los brazos, que el eje de palanca concier-
 de con las fuerzas como explicado en los extremos de una



Palanca curva formada por los radios que son sus
brazos por ser perpendicular el tal grado o sus di-
recciones; luego la potencia i la resistencia deben ser iguala-
des tanto en este caso como en el anterior para q' haya
equilibrio

Cuando la polea es movable fig. la potencia es i la
resistencia como el radio de la rueda es a la cuerda
del arco abrazado por el cordón, de tal modo que tendremos
mod p: q:: ob: ab. En esta polea hai una palanca de
2.^a especie pues el punto de apoyo está en un extremo la
resistencia en medio i la potencia en el otro extremo. En
la palanca esta formada como se ve por los radios a
o i b. El punto de apoyo es b; a es el bold de aplicación
de la potencia i de la resistencia

De la Constitución de esta polea se deducet.^o que
1.^o que la cuerda ab sea mayor que el radio deberá
ser menor en la misma proporción el valor de la potencia
que el de la resistencia p. q' visto equilibrio: 2.^o que
siendo el diametro la mayor cuerda posible, el efec-
to de la potencia puede solo lifting toda el arco de equi-
librio a una Cantidad doble de resist.^a: 3.^o De
aquí se sigue que el mayor efecto de esta polea se

Se obtiene cuando los dos cables del cordón son paralelos, pero entonces se toge toda una derivación ^{de la fuerza} y de equilibrio con tal que el extremo del diametro.



Que es Torque?

210. Se da el nombre de Torque a la magnitud representada en la fig^a Se compone de un cilindro C D al cual está fija una rueda m m de un diametro mucho mayor perpendicular al eje del cilindro i cuyo centro está en el eje de este cilindro. El cilindro está terminado tambien por cables cilindricos sin destinados a apollarse o montarse sobre punto fijo, pero de modo que pueda el cilindro girar libremente sobre su eje. La potencia p obra a la extremidad de un cordón tangente a la rueda; la resistencia r y al extremo de otro cordón enrollado en el cilindro. Los condiciones de equilibrio están determinadas en la siguiente proporción

$p : r :: r : R$ Mm es el radio del cilindro; R el de la rueda. ^{en q^{ta} razón debe estar la potencia con la resist. p. q^{ta}}

215. Esto se entien. de sin dificultad: por el fondo no hay

ninguna necesidad de palanca cuyo punto de apoyo está en la posición O O del eje del cilindro. Los brazos están por momentos, el de la potencia por el radio o a de la rueda; el de la resistencia por el del cilindro ambos brazos desde el eje hasta el punto en que actúan respectivamente

Correlacion de un tangente a la curva i el cilindro
de Dique que muestra el mal pequeño de el radio
de este comparado con el de aquello menor sea la
potencia que se necesita emplear p.^a vencer una de-
terminada carga

216. De un plano inclinado. Libremente deudo su
definicion en otro lugar i mas de una vez nos ha di-
do porros hablar de el. Tratandose de la genera-
tes lo consideramos como una linea inclinada so-
bre el horizonte; aqui lo mismo se como un verda-
dero plano que por su inclinacion queda permitido para
auxiliar los movimientos que necesitamos producir en
su practica. Planos de inclinacion.

217. Cuando un peso esta apoyado sobre un plano in-
clinado resistente, no puede seguir la direccion de su
peso, i este peso se descompone en 2^{os} y paralelos al
plano, i otro perpendicular al mismo. Este ultimo es destrui-
do por la resistencia del plano; en consecuencia el peso se movera
solo con la fuerza mg a lo largo del plano. Para destruir
el efecto de esta fuerza se precisa oponerle una fuerza $mg \sin \alpha$.
Comparando los triangulos semejantes abc. e. i

$M. eq.$ se tiene $ac = ab \cdot \sin \alpha$ $\sin \alpha = \frac{ac}{ab}$ de donde resulta $\sin \alpha = \frac{ac}{ab}$
 $\sin \alpha$ es decir, ac es la h que el epo tiene a ca si
 la h del plano es ig . el valor absoluto de su $perante$ 18 por
 la altura del plano dividido por la h del mismo, en otras
 terminadas h ig impulsion esta en ca ca ca de la altura
 de del plano i en ca ca ca de ca ca ca .



Este principio es de grande importancia en muchos ca-
 sos: ya hemos visto que se aplica al estudio de los ejes i aho-
 ra veremos que sirve igualmente cuando se quiere hacer saber
 un móvil en una altura dada volando sobre una superficie.
 La 1.^a es saber el valor de la $perante$ del epo , i el de la gr de g .
 poderse disponer para producir el efecto que se desea. Por
 medio de una inclinacion suficiente del plano de ca de ca
 la 1.^a h que sea un poco menor que la 2.^a; por ejemplo
 suponiendo que la $potencia$ sea 100 gr de ca de ca ig
 a 15 gr de ca de ca ig debe moverse de 100 gr de ca
 de ca que resarir el empuje de estos a 15 gr de ca .
 bien en la formula $\sin \alpha = \frac{ac}{ab}$ substituyendo el valor
 conocido suponiendo que la ca sea 600 gr de ca de ca
 $15 = \frac{100 \times 600}{ac}$ de donde se deduce el valor de ac . Resolviendo

el triángulo abc en el cual se conocen dos
lados a y b y el ángulo en c que es recto se encuentra el va-
lor del ángulo ac y por consiguiente la inclinación que se debe
dar al plano para producir el efecto que se busca. La línea
 bc que es la horizontal debe determinarse *ante todo* el *cos.*
que este sea

218. De la Máquina Tronca o poligonal una reunión de po-
neal fijas o móviles convenientes de modo que sus
efectos se acumulen. Su disposición de los polos puede
ser de mucha manera según el fin a que se destina
la máquina. No limitaremos a *presentar* *los* *de* *una*

La fig.^a representa una tronca compuesta de *una*
dos ruedas B en una Chapa o armadura común
figa ab ; y las otras B en una Chapa móvil C y D en
misma Chapa ff y los vientos *acumulado* *de* *estas* *dos*
ruedas y por el de otra polea *arrastada* L N . Una de
las extremidades del Cordon está fija en el punto m
en la otra extremidad está suspendido un peso p *de*
esta potencia; la resistencia es el peso q aplicado en
el punto s último de la Chapa inferior.

Si se *inclinan* *a* *la* *máquina* *en* *este*



ro impulsos de manera q el peso
 ejemplo una pulgada, todos los
 rinde paralelos se arrotaran cada una
 pulgada, y por lo mismo el peso P bajara
 pulgadas o una pulgada multiplicada p. el
 de los cordones q pasan p. las poleas mo-
 viles. La potencia es p. a la resist. como la
 unidad es al n.º de poleas o al de los Cor-
 dones paralelos. Mientras mayor sea el n.º de
 dones mayor será en la misma proporcion
 la resist. q se pueda vencer con una potencia

La fig. 39 manifiesta un poligrafo forma-
 do de 2 poleas movibles y una auxiliar. El
 Cada una de las que pasa un cordon sus
 dido p. un extremo a un punto fijo en
 un y unido p. el otro extremo a la Chapa
 la polea sig.º sujeta el de la 3.ª y pasa p.
 unido de la polea auxiliar y tiene a un
 unidad un peso P q hace los fueris nes de
 potencia. La resist. es ejercida p. otro peso
 q suspendido en la Chapa de la 1.ª polea

La derecha
 Si p. un movimiento muy pequeño comunicado
 a la máquina el peso P desciende una pul-
 gada el cordon EB se arrotará la

de 1/2 pulgada; el Cordon 2^{da} una Cuarta
parte, i 3^{da} un Octavo de pulgada; i como
p^{ra} este ultimo accionam^{to} es q^e se eleva la re-
sist^a. Tendremos esta proporcion $P:Q::1:8$
i en geral la potencia es à la resist^a. Como
la unidad es à 2 elevado à una potencia cuyo
exponente es igual al n.^o de potencias movibles.

Estos principios deducidos del Cálculo se
Compruevan facilmente p^{ra} medio de la espe-
riencia. En efecto los pesos P i Q se enun-
219 El rocam^{to} ejerce una influencia muy

grande en el movimiento de las máqui-
nas, como vamos à ver. Ldo una ma-
quina está en reposo i se le imprime
una cierta velocidad los frictam^{tos} q^e
son fr^{cs} retardadoras constantes dis-
minuyen continuam^{te} la velocidad; i
la máquina es reducida bien pronto al
estado de reposo. Por esto es q^e una ma-
quina no puede tener un movim^{to} con-
tinuo mientras no sea movida p^{ra} una
f^{za} aceleratriz q^e obre constantem^{te}.

Ldo una f^{za} de este genero comienza
à obrar sobre una máquina, la velo-
cidad q^e este adquiere al principio es muy

pequeña, aumenta gradualm^{te}. Hsta un ci-
 erto punto en q^e permanece constante, i el
 movim^{to} es entones uniforme. Este efecto
 proviene en pte del rozam^{to} de la máquina q^e
 aumenta con la velocidad i en parte de q^e
 todo esta es muy grande la máquina se
 sustrae en cierta manera á la influencia del
 motor. El esfuerzo de este queda entones re-
 ducido á vencer las resistencias i la magni-
 tud se mueve en virtud de su inercia con
 la velocidad adquirida.

220 Las p^{tes} aceleratrices p^{tes} emplea-
 das p^a hacer mover las máquinas son: las
 corrientes de agua, de aire, el vapor, la p^{tes}
 de los hombres i de los animales. No toda
 la p^{tes} motora q^e estos objetos comunican
 se utiliza; una gran parte de ella se pierde
 p^r una infinidad de causas, cuya influen-
 cia no se puede alejar.

Hasta aqui Física. Setiembre

Se le cobro á Justinián Montoya 3 \$

22

[Decorative flourish]



727 ¹¹ 259 9 11 1 2

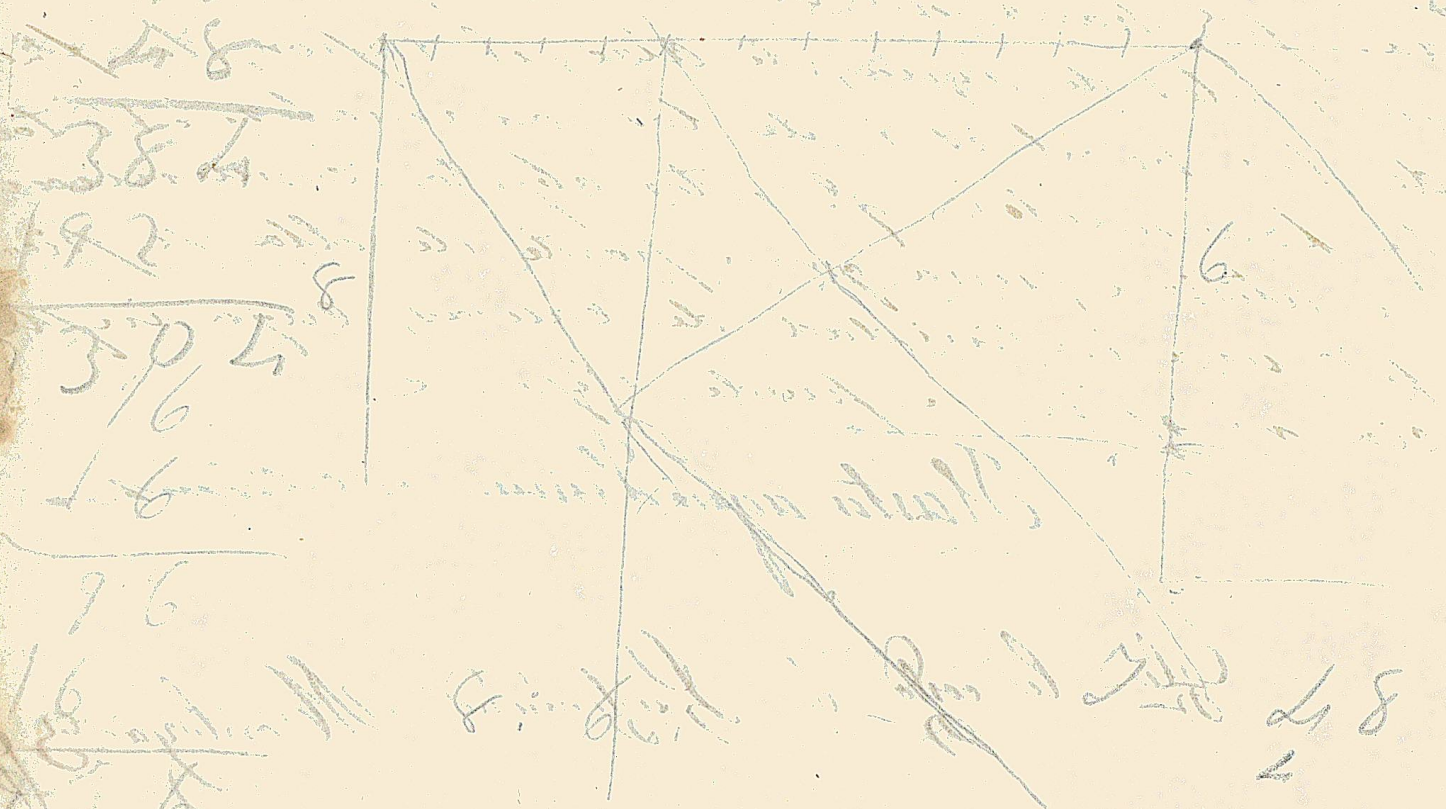
256
36

259 9 11 727 ¹¹ 1:10 36
768

9216

16 36
3

6 2
3

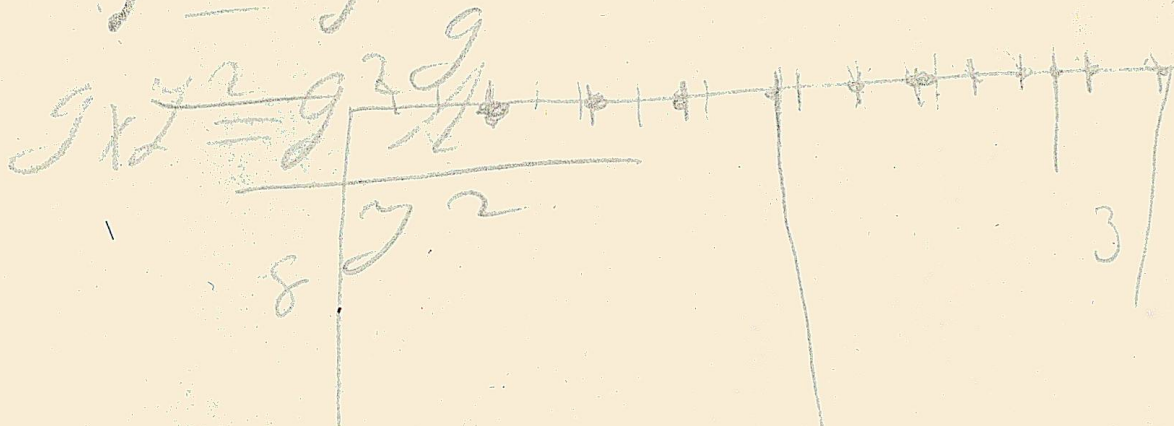


16 36 2 x 9216 230
36
2 36

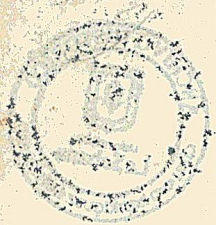


$$J = 2 \sqrt{\frac{r}{g}}$$

$$J^2 = 9 \frac{r^2}{g}$$

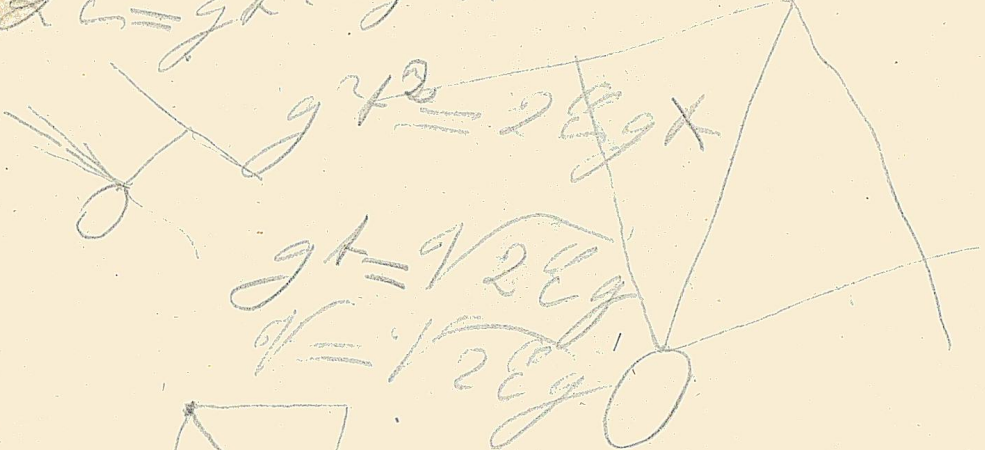


4:6



$$v = gt \quad vgt = 2\epsilon gt$$

$$2\epsilon = g t^2 \quad g t^2$$



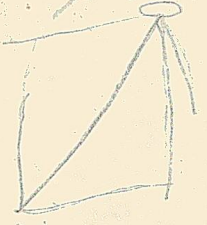
$$v = \frac{gt}{2} t$$

$$v = \frac{gt^2}{2}$$

$$v = \frac{gt}{2}$$

$$\frac{2\epsilon}{t} = gt^2$$

$$g = \frac{2\epsilon}{t^3}$$



$$v = gt$$

$$\frac{gt^2}{2} \times t = \epsilon$$

$$g t^2 = g t^2$$

$$\frac{gt^2}{2} = \epsilon$$



$$g^2 = g t^2 = 2 \frac{\epsilon}{t^3} \times 8$$

$$g = \frac{2\epsilon}{t^3}$$

$$32 : 21 : 15 : 9 : 3$$

~~$$67 : 78 : 65 : 56$$~~

~~$$78 : 76 : 65 : 65$$~~

~~$$32 \times 67 : 21 \times 78 : 15 \times 65 : 9 \times 56$$~~

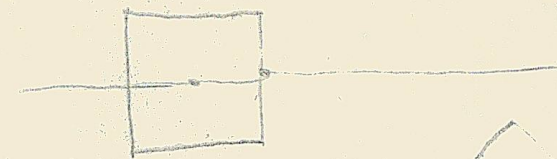
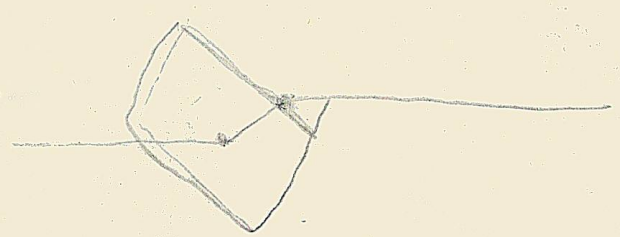


32 x 78; ~~28~~ x 76; ~~19~~ x 6.5; 53 x 4.5

$\frac{a-b}{2} \times t$

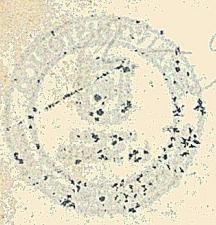
$\frac{2a-b}{2} \times t$

$\frac{2a-b}{2} \times t$



d: e: :: cdb + de²: cd²

$\frac{d \times cd^2}{cd + de^2}$



g. a - r g a - a = 0
 a - r g

$$f = \frac{2mn}{r^2} \quad a - r g = \delta + \gamma$$

Dr. Justino Montoya

$$ms^2 = 2rxmn \quad t = \frac{a}{g}$$

$$mn = \frac{ms^2}{2r}$$

28 de Ene de 1850

$$f = \frac{2 \frac{ms^2}{2r}}{r^2}$$

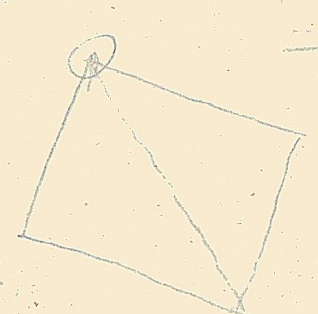
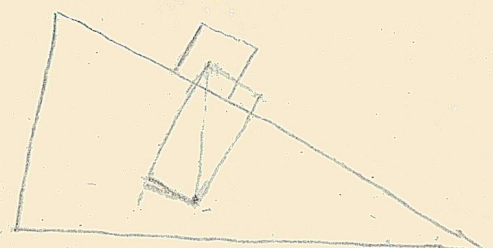
Fisica

$$f = \frac{ms^2}{r}$$

$$f = \frac{v^2}{r}$$

$$fr = v^2 \times \frac{1}{r}$$

$$f = \frac{v^2}{r}$$



$$= \frac{2at - g t^2}{2}$$

$$v = a - \frac{gt}{2}$$

$$s = \frac{2a - g t}{2} \times t$$



av. bin: be: ac
x0: bo: br: 2x

be: ac: b: 2x

1: 259-9-20: 800

800

3700 12 = 11.6

0885 266

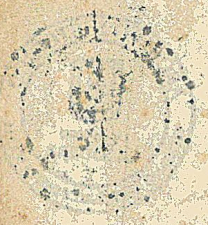
7200 36
00

266
166

9 = 2-9
9 = 9-9

7 = 24
9 = 24

7 = 24



11 = 29

Account

(1900)
12

212

Lucy

De Justiniano

Minolta

~~passo al~~

Large decorative flourish

$r = \frac{a - \sqrt{t}}{2}$

Decorative flourish

Decorative flourish

Decorative flourish

Decorative flourish

82



